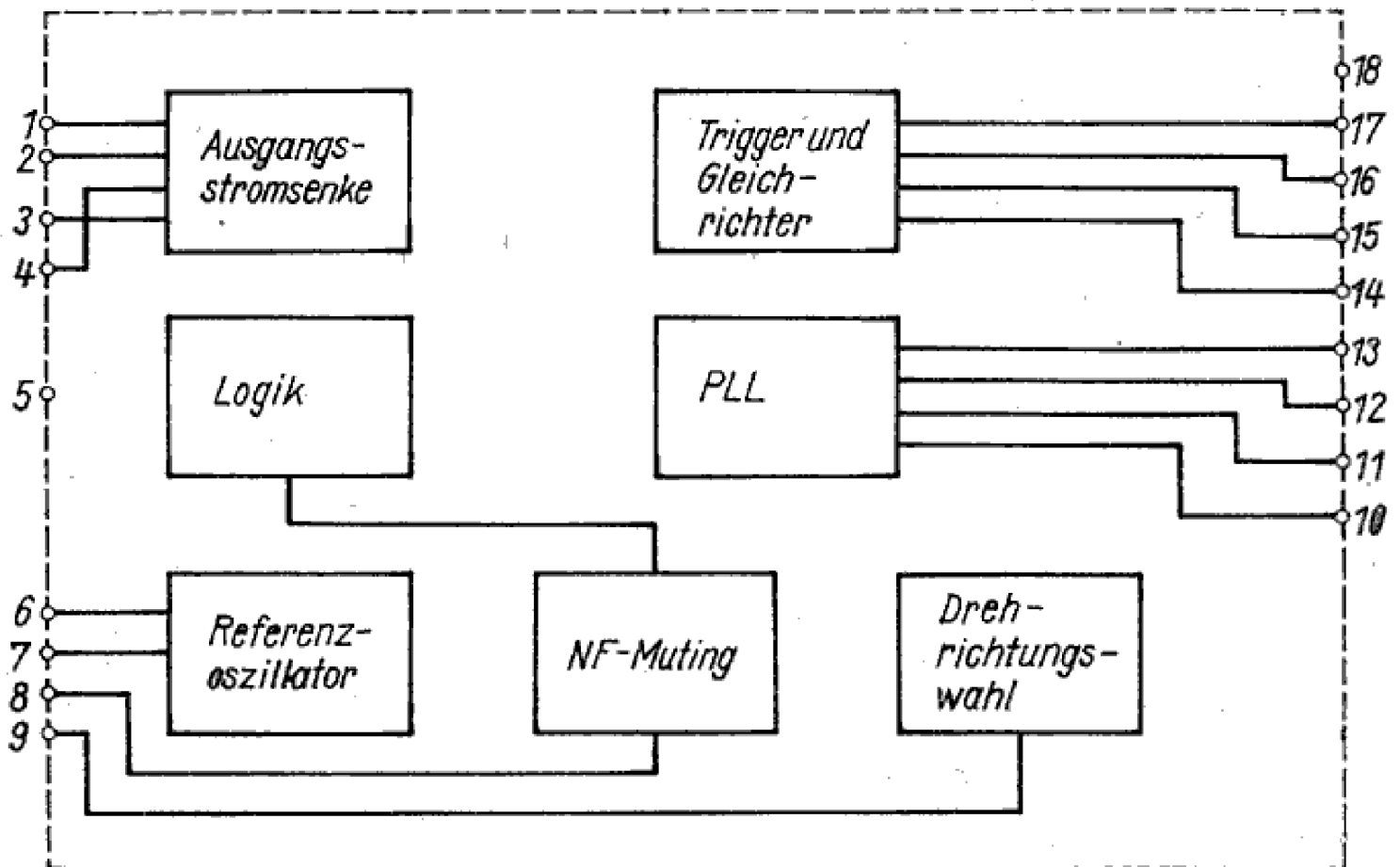


Regler-Schaltkreis für elektronisch kommutierte Gleichstromkleinstmotoren mit interner Anlaufschaltung, die den schnellstmöglichen Hochlauf des Motors gewährleistet

Bauform 7

1	- Motorwicklung	10	} - Filterbeschaltung für PLL
2	- Motorwicklung	11	
3	- Motorwicklung	12	
4	- Stromfühlerwiderstand	13	} - Siebung für Gleichrichtung
5	- Masse	14	
6	} - RC-Beschaltung für Referenzoszillator	15	} - Motorwicklung
7		16	
8	- NF-Muting	17	} - Betriebsspannung
9	- Drehrichtungswahl	18	

Blockschaltung



Funktionsbeschreibung:

Die Motordrehzahl wird durch eine Zweifachregelung auf eine Referenzfrequenz von 32,768 kHz synchronisiert, die gegebenenfalls auch von einer Quarzreferenz abgenommen werden kann. Der B 390 D verfügt weiterhin über eine Drehrichtungsumschaltung, die einen weichen Umschaltvorgang gewährleistet und eine NF-Abschaltung für den Fall, daß der Motor sich nicht mit Nenn-drehzahl dreht. Durch eine Thermoschutzschaltung und eine Unterspannungsabschaltung werden die Gebrauchseigenschaften weiter verbessert. Die intern stabilisierte Betriebsspannung von 4 V sorgt weiter für einen großen Betriebsspannungsbereich. Sollen größere Motoren angesteuert werden, können die An-steuerausgänge extern erweitert werden.

Informationsdaten

Betriebsspannung	U_{CC}	13,2 ... 6 V
Betriebsstromaufnahme max. Stromaufnahme	I_{CC}	18 mA
der Ausgangsstromsenken	I_{OUTmax}	je 400
Dauerstrom Ausgangsstufen	I_q	100 mA
Anlaufstrom	I_q	max. 400 mA
Referenzfrequenz	f_{ref}	10 ... 100 kHz
Tachospännung	\dot{U}_T	max. = U_{CC}
Mutingausgang	U_{8sat}	250 mV